



GIUSEPPE FERRARA

*Programmatore Robot ABB,
COMAU, KUKA, I4L OMRON.*

*Esperto in lastratura e processi
di produzione automatizzati.*

CONTATTI

Cellulare: +39 328 369 1163

Email: info@ferraragiuseppe.it

Linkedin: <https://linkedin.com/in/robbottista>

Web: <https://www.ferraragiuseppe.it>

DATA DI NASCITA

Classe 1972

COMPETENZE

- Programmazione ABB, COMAU, KUKA
- Ottime doti comunicative
- Capacità decisionali e problem solving
- Conoscenze informatiche

LINGUE

Italiano: madrelingua

Portoghese: avanzato

Inglese: basico

FORMAZIONE

Elettronico e qualifica di Disegnatore Meccanico

Frattamaggiore, 1985-1990

- Competenze in elettronica, elettrica e disegni elettrici.
- Uso di software CAD per lettura disegni meccanica.
- Esperienza in prototipazione e manutenzione elettromeccanica durante stage aziendali.
- Specializzazione nell'integrazione tra design meccanico ed elettronico per ottimizzare i processi produttivi.

T.S.E. (Tecnico Sistemi Energetici)

Avellino, 1995-1997

- Studio delle tecnologie energetiche: generazione, distribuzione e gestione dell'energia.
- Esperienza nell'ottimizzazione di sistemi elettromeccanici per uso industriale e civile.
- Approccio interdisciplinare tra elettrica, meccanica ed energia per risolvere problemi complessi.

ESPERIENZE PROFESSIONALI

2018 – Oggi: Tecnico specialista robot ABB, COMAU, KUKA, FANUC presso AUTECH SUD SRL. Attività di consulenza, programmazione e assistenza presso cliente

- Programmazione, configurazione, messa in servizio, applicativi usati, **CO2, Spot, Manipolazione, Spalmatura, Vision**

2015 – 2018: PMS (Professional Maintenance Specialist), FCA Pernambuco (Brasile)

- Ho sviluppato un software capace di analizzare tutti i robot online riducendo i tempi di raccolta dati e analisi in modo drastico, capace di raccogliere in pochi minuti tutti i files di log di tutti i robot, tutti i programmi, files di configurazione ed altro per poi fare la raccolta di informazioni, ad esempio la raccolta di tutte le coordinate di tutti i punti di saldatura, analisi anomalie totale, reports per guasti, top 10 anomalie, ed altro.
- Gestione, Manutenzione, prevenzione danni su oltre 500 robot di 33 linee di produzione.
- Gestione del team di manutenzione e gestione corsi per approfondimenti sulla funzionalità, manipolazione e programmazione dei vari tipi di robot.
- Progettazione e implementazione di migliorie software e hardware basate sull'esperienza acquisita durante la produzione.
- Programmazione attività di manutenzione preventiva e predittiva basate sulle regole WCM, applicata a hardware e software dei robot.



ESPERIENZE PROFESSIONALI

2003 – 2015: Responsabile settore automazione principalmente presso la Robogest s.r.l. di Torino ed altre aziende come Partners, Nweco2000, Tecno A, Parsec, Autec Sud.

- Attività di consulenza, programmazione e assistenza presso cliente
- Programmazione standard FIAT, FORD, VOLVO
- Programmazione in PDL2 in sede COMAU Torino per sviluppo applicativi Handling e SpotWelding (standard COMAU).
- **Sviluppo, installazione e manutenzione di software prodotto per aziende private/statali quali:**
- I.P.L.A.M. S.p.A. del gruppo I.T.C.A. sita in Melfi (montaggio, installazione, programmazione, manutenzione e assistenza Robot COMAU serie H per manipolazione e saldatura a punti)
- Magneti Marelli di Caivano (riparazione, programmazione Robot COMAU serie S per CO2)
- S.L.S di Caserta (c/s)
- General Motors in Gravatai di Porto Allegre in Brasile (assistenza, manutenzione e correzione del software di 21 PLC Allen Bradley tutti in rete con RsLogix 5)
- Electro - TOFAS in Turchia (programmazione di 4 Robot COMAU per scocche della Maxi Siena)
- STEMA - EUROSTAMP a Longwy in Francia (assistenza di Robot COMAU serie S per saldatura ad arco e serie H per manipolazione per la società Tecno A)
- Ford di Colonia in Germania (assistenza, manutenzione, programmazione Robot C3G Plus Serie H)
- Nanjing, Cina (Programmazione Robot con controlli C3G Plus per la saldatura di fiancate per treni, per la società Tecno A)
- Tychy, Polonia (programmazione Robot, manipolazione, saldatura a punti, CO2 e TUCKER per la società Tecno A)
- Diversi stabilimenti presenti nell'area industriale di Melfi (creazione software per Robot COMAU serie H e serie S con controlli C3G Plus e ABB, programmazione saldatura a punti, manipolazione, spalmatura, saldatura TICKER, ecc....)
- Alcuni stabilimenti TOWER, per saldatura a filo, a punti e manipolazione con Robot ABB.
- MAGNA (EAGLE BEND), Clinton, Tennessee, Usa. Programmazione C4G per Interpresse.
- TEKSID Poland programmazione C4G per Fonderia (Basamenti in alluminio).
- FIAT MIRAFIORI e indotti di Torino, programmazione C4G per progetto MITO.
- Gent, Belgio, stabilimento Volvo e Ford per programmazione nuovi modelli e riadattamento, usando diversi tipi di robot, COMAU, C3g, C4g, C5g e ABB.

1999 – 2003: Sviluppo e manutenzione di software prodotto per aziende private/statali tra cui:

- Quirinale (Roma): correzione di un database ACCELL della Corte Costituzionale su sistema Unix per adeguamenti all'anno 2000. [Una volta identificate e raccolte in un elenco ordinato le funzioni da modificare per adeguarle all'anno 2000 in avanti, si è iniziato con un backup, su nastri, dell'intero sistema prima di effettuare le modifiche. Prima di tali modifiche, l'archiviazione dei dati dal 2000 in poi risultavano inserite per il 1900 in avanti.](#)
- General Motors in Gravatai di Porto Allegre in Brasile (assistenza, manutenzione e correzione del software di 21 PLC Allen Bradley tutti in rete con RsLogix). [Un'ottima esperienza che mi ha dato modo di poter mettere insieme lo sviluppo di software nel campo dell'automazione e in quello information technology.](#)
- Infostrada/Wind (creazione di Forms, moduli e Ocx, in Visual Basic 6 su sistemi NT con database Oracle 8 e pagine ASP). [Tutte le interfacce, andavano sviluppate in modo da poterle trasformare da VB6 ad ASP in modo da poter avere sia un software client sia pagine web con le medesime interfacce con le stesse funzioni.](#)
- SNAM e AGIP di Milano (sviluppo di Ocx e moduli di classe in Visual Basic 6, reports in ACCESS su sistemi NT con database Oracle 8). [Si è lavorato al fianco di una azienda americana per lo sviluppo di un progetto per lo stoccaggio di gas in tutta l'Europa. Alla fine dello sviluppo di ogni interfaccia seguiva la presentazione dal cliente finale.](#)
- Intesa Sanpaolo di Moncalieri, Torino (sviluppo pagine ASP di una intranet gestendo un Database MsSQL 7). [Utilizzando linguaggi come JavaScript, VBScript, html, su pagine ASP si è sviluppato pagine web per dare alle aziende/manutentori i tools adatti per la gestione delle attività di manutenzione da svolgere per le varie filiali dell'Intesa Sanpaolo dislocate in tutta Italia.](#)

1994 - 1999: C.P.I. (conduttore di processi integrati) presso la F.M.A (gruppo F.I.A.T) di Pratola Serra (Avellino), area Montaggio:

- Avviamento e conduzione d'impianti robotizzati con l'utilizzo di P.L.C. SIEMENS.
- Auto-manutenzione (programmazione ed esecuzione d'interventi diretti sui macchinari, finalizzati ad elevare l'efficienza degli impianti).
- Utilizzo di sistemi software quali S.I.G.MA. (Sistema Informativo Gestione Materiale) per movimentazioni di materiali tra magazzino/container e gestione del materiale presente in zona utilizzo.
- Verifica mantenimento capacità produttiva di una parte dell'impianto e dei mezzi di lavoro nel rispetto dei livelli di Qualità stabiliti.



ESPERIENZE PROFESSIONALI

1992 - 1994: Gestione negozio materiali elettrici:

- Responsabile vendita e gestione del materiale in uscita ed entrata in un negozio di materiali elettrici civili ed industriali

1992 - 1992: Elettricista presso la COMES Campania S.r.l.:

- Impianti elettrici industriali per montaggio e cablaggio Blindo (Ventilati, Luce, Sbarra e cabine)

CORSI PROFESSIONALI

- Corso avanzato Robot COMAU, programmazione, saldatura a punti, CO2, manipolazione, spalmatura.
- Corso Robot ABB, programmazione saldatura a punti, CO2, manipolazione.
- Corso Robot MOTOMAN, CO2, manipolazione.

OBBLIGHI MILITARI

- Assolti con il grado di Sottufficiale della Marina Militare.

CONOSCENZE INFORMATICHE

- Sistemi operativi quali MS DOS, Windows 2000/XP/Vista/8/10/11, Sistemi Nix.
- Software quali Office e relative macro, CAD 2D/3D, MsSql, Access, Oracle, JRUN Server, Tomcat e altri server HTML/JSP/ASP
- Linguaggi di programmazione quali Visual Basic, ASP, VBScript, JavaScript, PHP, SQL, PDL2 per Robot COMAU, RAPID per Robot ABB, KRL per robot KUKA.
- Conoscenza dei procedimenti di saldatura CO2 e ad Impatto, e delle relative problematiche.

GIUSEPPE FERRARA

